

# Correction du DM

Nicolas Gast

J'ai choisi pour ce sujet de représenter les variables E et horizon par des variables globales.

## Question 1

La question 1 ne présente pas de difficulté particulière. La méthode la plus simple possible consiste à remplir un tableau M\*N avec des 0 puis à ajouter des '1' aux bons endroits pour chaque bâtiment.

On peut remarquer que la condition  $e_{j,k} = 1$  est équivalent à l'existence d'un bâtiment  $i$  tel que le bâtiment commence à gauche de  $j$ , ( $g[i] \leq j$ ), finisse à droite (strictement) de  $j$  ( $j < d[i]$ ) et dont la hauteur soit au moins  $h[i] + 1$ .

```
remplir := proc (M,N, g,d,h)
  local i,j,k;
  global E;
  for i from 0 to N-1 do
    for j from 1 to M-1 do
      E[i][j] = 0;
    od;
  od;
  for i from 1 to nops(g) do
    for j from g[i] to d[i]-1 do
      for k from 0 to h[i]-1 do
        E[j][k] = 1;
      od; od; od;
end;
```

## Question 2

Pour calculer la ligne d'horizon, on peut parcourir chaque colonne dans l'ordre.

```
horizon1 := proc (M,N, E)
  local k,h; global hor;
  for k from 0 to N-1 do
    hor[2*k] := k;
    hor[2*k+1] := 0;
    for h from 0 to M-1 do
      if E[k][h] = 1 then
        hor[2*k+1] := h+1;
      fi;
    od;
  od;
  hor[2*N] := N;
end;
```

## Question 3

Justification du nombre d'opération

```
horizon2 := proc (N,M,E)
  local k,h; global hor;
  h := 0;
  for k from 0 to N-1 do
    hor[2*k] := k;
    hor[2*k+1] := h;
  end;
```

```

if E[k][h] = 0
  then
    while h > 0 and E[k][h-1] = 0 do
      h := h-1;
    od;
  else
    while h < M and E[k][h] = 1 do
      h := h+1;
    od;
  fi ;
  hor[2*k+1] := h;
od;
hor[2*N] := N;
end

```

#### Question 4

L'énoncé n'est pas très clair dans la définition de la ligne d'horizon. Une définition logique pour la ligne d'horizon est de supposer que  $\forall k \text{ hor}[2*k] < \text{hor}[2*k+2]$  (ou réciproquement  $\forall k \text{ hor}[2*k] > \text{hor}[2*k+2]$ ) Si ce n'est pas le cas, il peut y avoir un motif de la forme  $(\dots, 3, x, 5, y, 4, \dots)$  mais dans ce cas nécessairement  $x = y$  (car la partie entre 4 et 5 a une hauteur de  $x$  et de  $y$ ).

Il ne faut donc pas commencer par trier le tableau comme ont pu le faire certains. Si un tri était nécessaire, la question serait impossible. En effet : un tri a une complexité d'au moins  $n \log(n)$  ce qui n'est pas linéaire.

```

canonique := proc( hor)
  local ho, h, i, res;
  # La première partie consiste à remettre dans l'ordre pour que ho[2*k] < ho[2*k+2]
  # elle est laissée en exercice.
  ho := hor;

  # maintenant : ho[2*k] < ho[2*k+2]
  res := ho[1], ho[2]; h := ho[2];
  for i from 1 to nops(ho)/2-1 do
    if ho[2*i+2] < h
    then
      res := res, ho[2*i+1], ho[2*i+2];
      h := ho[2*i+2];
    fi ;
  od;
  res, ho[nops(hor)];
end:

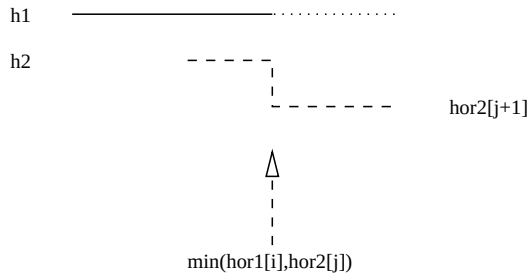
```

#### Question 5

Cette question est la plus difficile de l'énoncé. Elle est faite pour occuper les élèves brillants et départager les candidats. L'idée de l'algorithme est de parcourir les deux listes hor1 et hor2 en parallèle et de fusionner les deux listes au fur et à mesure.

Le problème est que les listes ne sont pas nécessairement de la même taille, ainsi si on veut fusionner l'horizon de l'énoncé et [0,1,7,0,11], on est obligé de commencer par parcourir la liste de l'énoncé puis l'autre puis de retourner sur la première.

C'est pour cela qu'on choisit à chaque fois  $\min(\text{hor1}[i], \text{hor2}[i])$ . L'étape à l'intérieur du **while** est décrite ci dessous :



À chaque étape,  $h1$  (resp  $h2$ ) désigne la hauteur du dernier bâtiment rencontré dans  $hor1$  (resp  $hor2$ ). On détermine ensuite quel est la prochaine limite de bâtiment qui arrive. Dans l'exemple ci contre, c'est  $hor2[j]$  qui arrive avant. La hauteur du prochain bâtiment est donc soit  $h1$  dans le cas où la hauteur du prochain bâtiment de  $hor2$  est  $< h1$  car soit le nouveau bâtiment est plus petit comme dans l'exemple (et la hauteur de l'horizon reste donc  $h1$ ), soit le bâtiment est plus grand est la hauteur devient  $hor2[j+1]$ .

À la fin de la boucle, on ajoute à  $res$  la nouvelle horizon et on modifie  $i$  ou  $j$  afin de faire progresser l'algorithme.

```

fusion := proc ( hor1 , hor2 )
  local i , j , h1 , h2 , res ;
  h1 , h2 := hor1 [ 2 ] , hor2 [ 2 ] ;
  res := 0 , max ( h1 , h2 ) ;
  i := 3 ; j := 3 ;

  while i <= nops ( hor1 ) and j <= nops ( hor2 ) and not ( i = nops ( hor1 ) and j = nops ( hor2 ) ) do
    if hor1 [ i ] < hor2 [ j ] then
      if h2 < hor1 [ i + 1 ]
        then res := res , hor1 [ i ] , hor1 [ i + 1 ] ;
        else res := res , hor1 [ i ] , h2 ;
      fi ;
      h1 := hor1 [ i + 1 ] ;
      i := i + 2 ;
    else
      if h1 < hor2 [ j + 1 ]
        then res := res , hor2 [ j ] , hor2 [ j + 1 ] ;
        else res := res , hor2 [ j ] , h1 ;
      fi ;
      h2 := hor2 [ j + 1 ] ;
      j := j + 2 ;
    fi ;
  od ;
  canonique ( [ res , hor1 [ nops ( hor1 ) ] ] ) ;
end ;

```