

Les matrices

17 avril 2007

On utilisera la bibliothèque d'algèbre linéaire de Maple grace à la commande `with(linalg)` ;

On peut alors définir des vecteurs et des matrices grace aux commandes `vector(n,V)` et `matrix(m,n,M)` où m et n sont les dimensions, et V et M des nombres, des tableaux ou des listes.

Les opérations de bases sont l'addition $M + N$, la multiplication par un scalaire $\lambda * M$, la multiplication de deux matrices de dimensions compatibles $M * N$, et les puissances M^n . Le resultat est évalué grace à la fonction `evalm`.

On pourra aussi utiliser les commandes `det`, `trace`, `rank`, `inverse` et `transpose` qui renvoient respectivement le déterminant, la trace, le rang, l'inverse et la transposée d'une matrice.

Les fonctions `kernel` et `colspan` renvoie une base du noyau et de l'image de l'application linéaire associée à la matrice.

Enfin, la commande `linsolve(M,V)` permet de résoudre le système linéaire $M.X = V$.

Exercice 1. Pour commencer

Soient

$$A_1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 0 \end{bmatrix} \text{ et } A_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- Calculer le déterminant et l'inverse de A_1 . Calculer le rang, le noyau et l'image de A_2 .
- Mêmes questions pour $A_1 + A_2$, $A_1.A_2$, $A_2.A_1$ et A_2^4 .

Exercice 2. Nilpotence

On rappelle qu'une matrice N est nilpotente s'il existe un entier $k \geq 1$ tel que $N^k = 0$.

- Si N est une matrice de taille $n \times n$ et k l'entier minimal tel que $N^k = 0$, peut-on comparer n et k ?
- Ecrire une procédure qui teste si une matrice est nilpotente.

Exercice 3. Systèmes linéaires

- Donner une base du sous-espace de \mathbb{R}^5 défini par le système d'équation

$$\begin{cases} x_1 + 2.x_2 - x_3 + 3.x_4 + x_5 = 0 \\ \quad + x_2 + x_3 - 2.x_4 + 2.x_5 = 0 \\ 2.x_1 + x_2 - 5.x_3 \quad \quad - 4.x_5 = 0 \end{cases}$$

- Établir en fonction de λ les solutions du système

$$\begin{cases} 2.x + \lambda.y - z = 5 \\ (\lambda - 5).x + 3.y + 7.z = 7 \\ x + 3.y + 2.z = 4 \end{cases}$$

Exercice 4. Qui commute ?

Soit

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix} \text{ et } D = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \\ 0 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$

- a. Trouver l'ensemble des matrices qui commutent avec C . Quelle est sa dimension ?

Même question pour D .

Soit

$$E = \begin{bmatrix} -2 & -1 & 5 & 1 \\ 1 & 3 & -2 & 0 \\ -4 & 2 & 1 & 1 \\ -1 & 6 & 2 & 4 \end{bmatrix}$$

- b. Trouver les matrices triangulaires supérieures qui commutent avec E .

Exercice 5. \mathbb{C} ?

Soient

$$I = \begin{bmatrix} 1 & \\ & 1 \end{bmatrix} \text{ et } J = \begin{bmatrix} & -1 \\ 1 & \end{bmatrix}.$$

- a. Calculer J^2 . Quelle est la dimension de $\text{Vect}(I, J)$ sur \mathbb{R} ?
b. A quel espace est-il isomorphe ?

Exercice 6. Quaternions

On pose

$$I = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{bmatrix}, J = \begin{bmatrix} & -1 & & \\ 1 & & -1 & \\ & 1 & & \\ & & & 1 \end{bmatrix}, K = \begin{bmatrix} & -1 & & \\ & & 1 & \\ & & & -1 \\ 1 & & & \end{bmatrix} \text{ et } L = \begin{bmatrix} & & & -1 \\ & 1 & & \\ & & -1 & \\ 1 & & & \end{bmatrix}.$$

- a. Montrer que I, J, K et L engendrent un groupe multiplicatif fini. Combien a-t-il d'éléments ?
b. Quelle est la dimension de $\mathbb{H} = \text{Vect}(I, J, K, L)$ sur \mathbb{R} et sur \mathbb{C} ?
c. Représenter J, K et L avec des matrices de $\mathcal{M}_2(\mathbb{C})$
d. Montrer que les éléments non nuls de \mathbb{H} sont inversibles dans \mathbb{H} .
e. Pourquoi n'est-ce pas un corps au sens usuel ?

On l'appelle malgré tout le corps des quaternions.

Exercice 7. Inversion d'une matrice

La méthode du pivot de Gauss (*cf* votre cours de Maths) est une méthode qui permet d'inverser une matrice. Les opérations autorisées pour transformer ce système sont :

- échange de deux lignes.
- multiplication d'une ligne par un nombre non nul.
- addition d'un multiple d'une ligne à une autre ligne.

a. A l'aide des fonctions `addrow`, `addcol`, `mulrow`, `mulcol`, `swaprow`, `swapcol`, écrire une procédure qui implémente cette méthode et rend l'inverse d'une matrice s'il existe.

b. Réécrire cette procédure sans se servir des fonctions `addrow`, ...

c. Quelle est la complexité de cet algorithme ? Pourquoi est-ce préférable à l'utilisation du déterminant ?