

## Séance 8 : Variables aléatoires réelles

Nous avons vu au chapitre sur les lois discrètes la définition générale d'une variable aléatoire  $X$ . Dans ce chapitre nous avons abordé le cas - facile - quand lorsque l'espace  $\mathcal{X}$  des valeurs de  $X$  était fini ou dénombrable. Dans le présent chapitre nous allons nous contenter de résoudre, sans démonstrations complètes, le cas plus général (et beaucoup plus difficile) de  $\mathcal{X} = \mathbb{R}$ .

## Fonction de répartition et densité

**Définition 1** La fonction de répartition (f.d.r.) de la variable aléatoire  $X$  sur  $\mathbb{R}$  est la fonction suivante :

$$F_X(x) = \mathbb{P}(X \in ]-\infty, x]) = \mathbb{P}(X \leq x).$$

## Propriétés :

1. la fonction  $F_X(x)$  est croissante, continue à droite,

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} F_X(x) = 0; \quad \lim_{x \rightarrow +\infty} F_X(x) = 1.$$

2. Comme  $F_X$  est croissante, elle admet une limite à gauche en chaque point, limite qu'on notera  $F_X(x^-)$ . Nous avons :

$$\begin{aligned} P(X \in ]x; y]) &= F_X(y) - F_X(x); & P(X \in ]x; y[) &= F_X(y^-) - F_X(x); \\ P(X \in [x; y]) &= F_X(y) - F_X(x^-); & P(X \in [x; y[) &= F_X(y^-) - F_X(x). \end{aligned}$$

En particulier,  $P(X = x) = F_X(x) - F_X(x^-)$  est le "saut" de la fonction  $F_X$  au point  $x$ . On a donc  $P(X = x) = 0$  pour tout  $x$  si et seulement si la fonction  $F_X$  est continue en tout point.

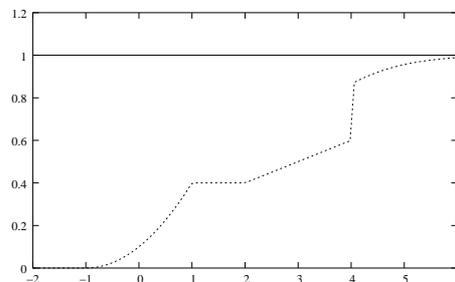


FIG. 1 – Fonction de répartition d'une variable aléatoire à valeur dans  $[-1, 1] \cup [2, +\infty[$  et  $\mathbb{P}(X = 4) = 0.25$ .

Dans la suite on suppose qu'il existe une fonction  $f_X(x)$  bornée sur  $\mathbb{R}$  telle que

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x f(t) dt.$$

On appelle une telle fonction **la densité** de  $X$  et on dit que  $F_X(x)$  admet une densité, bien évidemment,  $f_X$  vérifie  $f_X(x) = F_X'(x)$  et

$$\mathbb{P}(X \in [x, y]) = \mathbb{P}(X \in ]x, y]) = \int_x^y f_X(t) dt, \quad \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) dt = 1.$$

**Remarque :** il existe bien-sûr des probabilités sur  $\mathbb{R}$  qui n'ont pas de densité : c'est le cas des probabilités discrètes. Voici une interprétation "intuitive" de la densité  $f_X$  de  $F_X$ . Si  $dx$  est un "petit" accroissement de la variable  $x$ , on a (si du moins  $f$  est continue en  $x$ ) :

$$f_X(x) \sim \frac{\mathbb{P}(X \in [x, x + dx])}{dx}.$$

En théorie des probabilités on montre que si  $X_1, X_2, \dots, X_m$  sont des variables aléatoires et  $g(x_1, \dots, x_m)$  une fonction continue, alors  $Y = g(X_1, \dots, X_m)$  est, elle aussi, une variable aléatoire. Comme application de cet énoncé, on vérifie que si  $(X_i), i = 1, \dots, m$ ,  $X$  et  $Y$  sont des variables aléatoires réelles, alors

$$X + Y, \quad \frac{X}{Y} \text{ si } Y \neq 0 \text{ sont des v.a.}$$

$$\max_{1 \leq i \leq m} X_i, \quad \min_{1 \leq i \leq m} X_i \text{ sont des v.a.}$$

## Lois usuelles

### Loi uniforme $\mathcal{U}_{[a,b]}$

La loi uniforme sur  $[a, b]$  : on a ici deux réels  $a < b$ , et c'est la f.d.r. admettant la densité

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a} & \text{si } a \leq x \leq b, \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}.$$

En vertu de la première remarque ci-dessus, on aurait aussi bien pu choisir  $f(a) = 0$  ou  $f(b) = 0$ . Au vu de l'interprétation, le fait que  $f$  soit constante sur  $[a, b]$  correspond au fait que si on choisit un point selon cette loi, on a "autant de chances" de tomber au voisinage de chaque point de l'intervalle  $[a, b]$ , ce qui explique le nom "uniforme". Remarquer aussi que  $P(X = x) = 0$  pour tout  $x$  (comme pour toutes les lois avec densité) : on a donc une probabilité nulle de tomber exactement en un point  $x$  fixé à l'avance.

### Loi exponentielle $\mathcal{E}(\lambda)$

La loi exponentielle de paramètre  $\lambda > 0$  est la loi de densité

$$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 0, \\ \lambda e^{-\lambda x} & \text{sinon} \end{cases}.$$

et de fonction de répartition

$$F(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 0, \\ (1 - e^{-\lambda x}) & \text{sinon} \end{cases}.$$

Notons que la loi exponentielle jouit aussi d'une propriété importante pour les applications (propriété de "non-vieillesse") : soit  $X$  une variable aléatoire positive, telle que  $P(X > s) > 0$  pour tout  $s \in \mathbb{R}$ . On a

$$\mathbb{P}(X > t + s | X > t) = \mathbb{P}(X > s)$$

pour tous  $s$  et  $t > 0$  si et seulement si  $X$  suit une loi exponentielle.

**Loi normale  $\mathcal{N}(0, 1)$**

La loi normale centrée réduite (ou loi de Gauss) : c'est la loi de densité

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-x^2/2}.$$

Pour vérifier que cette fonction est d'intégrale 1, on remarque que  $I = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)dt$  vérifie

$$I^2 = \int \int_{\mathbb{R}^2} f(x)f(y)dx dy = \int_0^{2\pi} \frac{1}{2\pi} d\theta \int_0^{+\infty} e^{-\rho^2/2} \rho d\rho.$$

En passant en coordonnées polaires dans l'intégrale double), et un calcul simple montre alors que  $I^2 = 1$ .

**Espérance de variables aléatoires de loi continue**

**Définition 2 (Espérance)** Si l'intégrale  $\int_{-\infty}^{+\infty} |x|f_X(x)dx$  est finie, on appelle la valeur

$$\mathbb{E}X = \int_{-\infty}^{+\infty} x f_X(x)dx,$$

l'espérance mathématique de la v.a.  $X$ .

**Remarque :** on démontre dans la théorie de probabilités que si  $g(x)$  est une fonction telle que  $\int |g(x)|f_X(x)dx$  est finie, alors l'espérance de la v.a.  $Y = g(X)$  est

$$\mathbb{E}Y = \int g(x)f_X(x)dx$$

Soit  $X$  et  $Y$  variables aléatoires d'espérance bien définie, et  $a, b$  des réels alors

$$\mathbb{E}(aX + b) = a\mathbb{E}(X) + b \text{ et } \mathbb{E}(X + Y) = \mathbb{E}(X) + \mathbb{E}(Y)$$

("linéarité" de l'espérance). Ceci implique que si  $\mathbb{E}(X) = \mu$  et  $Y = X - \mu$ , alors

$$\mathbb{E}Y = \mathbb{E}(X - \mu) = \mathbb{E}X - \mu = 0.$$

On dit que la variable aléatoire  $Y$  est **centrée**.

Si la v.a.  $X$  est "carré-intégrable", i.e.  $\int x^2 f_X(dx) < \infty$ , alors

$$\mathbb{E}(X^2) = \int x^2 f_X(x)dx.$$

**Définition 3 (Variance)** Si la v.a.  $X$  est carré-intégrable, sa variance est l'espérance de la variable aléatoire  $[X - \mathbb{E}(X)]^2$ , et on la note  $Var(X)$  ou  $\sigma_X^2$ . Elle est positive, et sa racine carrée positive s'appelle l'écart-type de  $X$ , qu'on note  $\sigma_X$ .

Notons que, comme dans le cas des v.a. discrètes,

$$\mathbb{E}((X - \mathbb{E}(X))^2) = \mathbb{E}(X^2 - 2X\mathbb{E}(X) + \mathbb{E}^2(X)) = \mathbb{E}(X^2) - 2\mathbb{E}(X)\mathbb{E}(X) + \mathbb{E}^2(X) = \mathbb{E}(X^2) - \mathbb{E}^2(X),$$

et  $Var(X) = \mathbb{E}(X^2) - \mathbb{E}^2(X)$ .

Notons que si  $Y = aX + b$ ,

$$Var(Y) = \mathbb{E}((Y - \mathbb{E}(Y))^2) = \mathbb{E}((aX + b - [a\mathbb{E}(X)+b])^2) = \mathbb{E}(a^2(X - \mathbb{E}(X))^2) = a^2Var(X).$$

Donc, si  $\mathbb{E}(X) = \mu$  et  $Var(X) = \sigma^2$  et  $Y = \frac{X-\mu}{\sigma}$ ,

$$\mathbb{E}Y = 0 \text{ et } Var(Y) = \sigma^{-2}Var(X - \mathbb{E}(X)) = \sigma^{-2}Var(X) = 1.$$

On dit que  $Y$  est **centrée-réduite**.

1. Soit  $X$  est une v.a. de loi uniforme sur  $[a, b]$  Alors

$$\mathbb{E}(X) = \frac{b-a}{2} \text{ et } Var(X) = \frac{(b-a)^2}{12}.$$

2. Si  $X$  suit la loi exponentielle de paramètre  $\lambda$ , alors

$$\mathbb{E}X = \frac{1}{\lambda} \text{ et } Var(X) = \frac{1}{\lambda^2}.$$

3. Pour une v.a. normale centrée-réduite  $Y$  l'espérance  $\mathbb{E}Y = 0$  et  $Var(Y) = 1$ . Notons que si  $X = \sigma Y + \mu$ ,  $\mathbb{E}X = \mu$  et  $Var(X) = \sigma^2$ . La densité de la loi de  $X$  est

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}.$$

Cette loi est notée  $\mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$  (loi normale avec la moyenne  $\mu$  et la variance  $\sigma^2$ ).

## Variabes aléatoires indépendantes

Soit  $Z = (X_1, \dots, X_n)$  un **vecteur aléatoire** dans  $\mathbb{R}^n$ . Comme dans le cas d'une v.a. on définit la fonction de repartition **jointe** de  $Z$  en tout point  $z = (z_1, \dots, z_n)$  de  $\mathbb{R}^n$  :

$$F_Z(z) = P(X_1 \leq z_1, X_2 \leq z_2, \dots, X_n \leq z_n).$$

Dans la suite on suppose que la fonction de repartition jointe possède la **densité jointe** :

$$f_Z(z) = \frac{\partial^n}{\partial z_1 \dots \partial z_n} F_Z(z).$$

Comme dans le cas des v.a discrètes nous avons

**Définition 4 (Indépendance)** Soit  $Z = (X_i) i = 1, \dots, n$  un vecteur aléatoire, composé de variables aléatoires réelles (scalaires), i.e. chaque  $X_i$  est à valeurs dans  $\mathbb{R}$ . Les v.a.  $X_1, \dots, X_n$  sont indépendantes si pour tous  $z = (z_1, \dots, z_n)$

$$\mathbb{P}(X_1 \leq z_1, \dots, X_n \leq z_n) = \mathbb{P}(X_1 \leq z_1) \dots \mathbb{P}(X_n \leq z_n)$$

ou bien

$$f_Z(z) = f_{X_1}(z_1) \dots f_{X_n}(z_n)$$

Si, de plus, les densités  $f_{X_1}, \dots, f_{X_n}$  sont les mêmes, on dit que les v.a.  $X_1, \dots, X_n$  sont indépendantes et identiquement distribuées (i.i.d.).

Cette définition s'étend sans peine à une suite infinie de v.a..

### Propriétés :

- Soit  $X$  et  $Y$  à valeurs dans  $\mathbb{R}$ . Soit aussi  $g(x)$  et  $h(x)$  deux fonctions continues, telles que  $g(X)$  et  $h(Y)$  soient aussi des variables aléatoires. Si  $X$  et  $Y$  sont indépendantes, les variables aléatoires  $g(X)$  et  $h(Y)$  sont aussi indépendantes. Si de plus  $\mathbb{E}g(X)$  et  $\mathbb{E}h(Y)$  existent, on a
 
$$\mathbb{E}g(X)h(Y) = \mathbb{E}g(X)\mathbb{E}h(Y).$$
- soit  $(X_i), i = 1, 2, \dots, n$  une suite de v.a. indépendantes. Alors (comme dans le cas général)
 
$$\mathbb{E}((X_1 + \dots + X_n)) = \mathbb{E}X_1 + \dots + \mathbb{E}X_n \text{ et } Var(X_1 + \dots + X_n) = Var(X_1) + \dots + Var(X_n).$$